



KR 22 R1610-2



Technische gegevens

| | |
|---|--|
| Maximaal bereik | 1612 mm |
| Nominale draaglast | 22 kg |
| Maximale draaglast | 27,3 kg |
| Maximale bijkomende last carrousel / zwenkarm / arm | 20 kg / 15 kg / 15 kg |
| Positieherhalingsnauwkeurigheid (ISO 9283) | ± 0,04 mm |
| Aantal assen | 6 |
| Montagepositie | Vloer; Plafond; Wand; gewenste hoek |
| Opstelvlak | 430,5 mm x 370 mm |
| Gewicht | ca. 255 kg |

Asgegevens

| | |
|---------------------------------|----------------|
| Bewegingsbereik | |
| A1 | ±185 ° |
| A2 | -185 ° / 65 ° |
| A3 | -138 ° / 175 ° |
| A4 | ±350 ° |
| A5 | ±130 ° |
| A6 | ±350 ° |
| Snelheid bij nominale draaglast | |
| A1 | 200 °/s |
| A2 | 175 °/s |
| A3 | 190 °/s |
| A4 | 430 °/s |
| A5 | 430 °/s |
| A6 | 630 °/s |

Bedrijfsvoorwaarden

Omgevingstemperatuur tijdens bedrijf 5 °C tot 55 °C (278 K tot 328 K)

Beschermingsklasse

| | |
|---|------|
| Beschermingsklasse (IEC 60529) | IP65 |
| Beschermingsklasse robohand (IEC 60529) | IP65 |

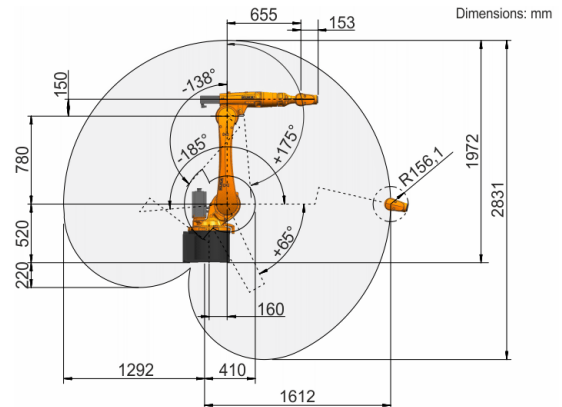
Sturing

| | |
|-----------|-----------------|
| Besturing | KR C5; KR C4 |
|-----------|-----------------|

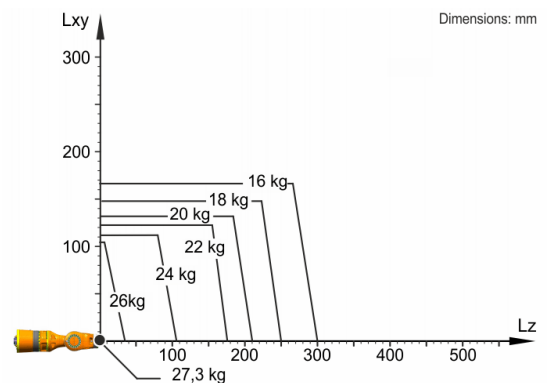
Certificaten

ESD-eisen IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20

Werkruimtegrafiek



Draaglastdiagram



De KR 22 R1610-2 is ontworpen voor een nominale draaglast van 22 kg, om de performance en dynamiek van de robot optimaal te gebruiken. Alleen als de positie van het massazwaartepunt 0 mm en een voor het lastgeval geoptimaliseerde aanvullende last zijn aangebracht, geldt de maximale draaglast van 27,3 kg. De specifieke last moet met KUKA.Load of KUKA Compose worden gecontroleerd. Voor meer advies staat de KUKA Support graag tot uw beschikking.

Aanbouwflens

