



## KR 10 R1100 HM-SC



### Dati tecnici

Massimo raggio d'azione	1101 mm
Carico massimo	10 kg
Ripetibilità di posizionamento (ISO 9283)	± 0,03 mm
Numero assi	6
Posizione di montaggio	Pavimento; Soffitto; Parete; Angolo a scelta
Superficie di appoggio	320 mm x 320 mm
Peso	ca. 64 kg

### Dati degli assi

Campo di movimentazione	
A1	±166 °
A2	-188 ° / 45 °
A3	-116 ° / 153 °
A4	±185 °
A5	±110 °
A6	±350 °

### Condizioni d'esercizio

Temperatura ambiente per il funzionamento da 0 °C a 35 °C (da 273 K a 308 K)

### Classe di protezione

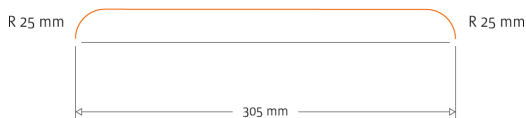
Classe di protezione (IEC 60529)	IP65 / IP67
Classe di protezione polso del robot (IEC 60529)	IP65 / IP67

### Sistema di controllo

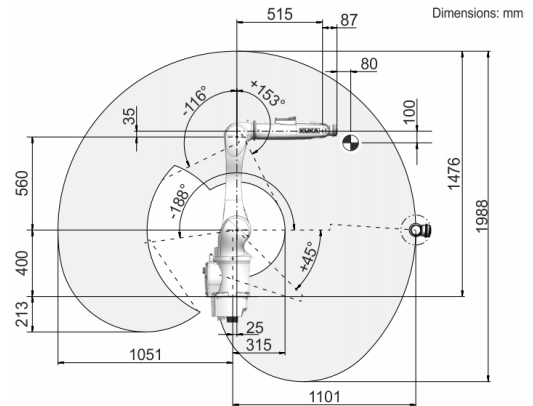
Sistema di controllo	KR C5 micro; KR C4 compact
----------------------	-------------------------------

### Tempo ciclo

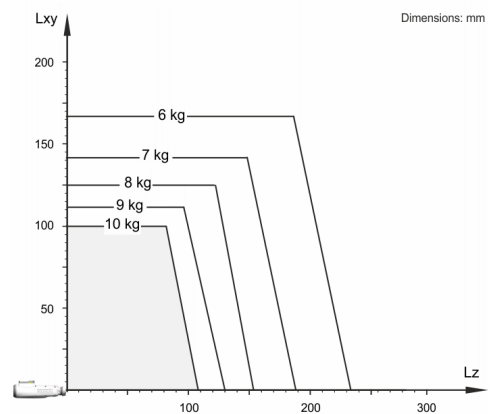
132 Cicli al minuto (25 mm / 305 mm / 25 mm, 1 kg)



### Grafica dello spazio di lavoro



### Grafico della portata



Il KR 10 R1100 HM-SC è progettato per una portata nominale di 5 kg in grado di sfruttare al meglio le prestazioni e la dinamicità del robot. Il carico utile massimo di 10 kg vale solo quando sono applicati una posizione del baricentro di 0 mm e un carico aggiuntivo ottimizzato per la situazione di carico. La situazione di carico specifica deve essere verificata con KUKA.Load o KUKA Compose. Per un'ulteriore consulenza il servizio di assistenza KUKA rimane a vostra disposizione.

### Flangia d'attacco

