

## LBR iiwa 14 R820



### Dane podstawowe

Typ struktury kinematycznej	Ramię przegubowe
Kobot	Tak

Wymagania dotyczące bezpieczeństwa	Kategoria 3 i Performance Level d wg EN ISO 13849-1
------------------------------------	---

### Dane techniczne

Maksymalny zasięg	820 mm
Obciążenie znamionowe	14 kg
Obciążenie maksymalne	-
Dokładność powtarzania pozycji (ISO 9283)	$\pm 0,15$ mm
Liczba osi	7
Rodzaj montażu	Podłoga; Strop; Ściana
Powierzchnia ustawienia	-
Masa	ok. 29,9 kg

### Dane osi

Zakres ruchu	
A1	$\pm 170^\circ$
A2	$\pm 120^\circ$
A3	$\pm 170^\circ$
A4	$\pm 120^\circ$
A5	$\pm 170^\circ$
A6	$\pm 120^\circ$
Zakres ruchu osi 7	
	$\pm 175^\circ$
Prędkość przy obciążeniu znamionowym	
A1	85 °/s
A2	85 °/s
A3	100 °/s
A4	75 °/s
A5	130 °/s
A6	135 °/s
Prędkość osi 7	135 °/s

### Warunki eksploatacji

Temperatura otoczenia podczas eksploatacji 5 °C do 45 °C (278 K do 318 K)

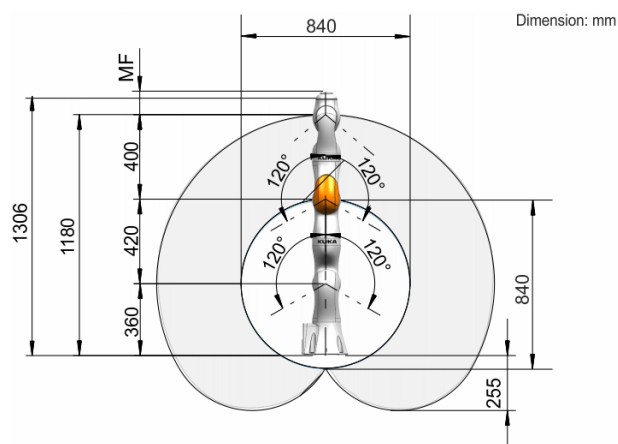
### Stopień ochrony

Rodzaj zabezpieczenia (IEC 60529) IP54

### Sterownik

Układ sterowania KUKA Sunrise Cabinet

### Grafika pomieszczenia roboczego



### Wykres udźwignięć

