

## KR 20 R3100



### Datos técnicos

Alcance máximo	3101 mm
Carga nominal	20 kg
Carga máxima	23,6 kg
Máxima carga adicional columna giratoria/brazo de oscilación/brazo	50 kg / 30 kg / 30 kg
Repetibilidad de posición (ISO 9283)	± 0,05 mm
Número ejes	6
Posición de montaje	Suelo; Techo; Pared; cualquier ángulo
Superficie de colocación	603 mm x 480 mm
Peso	aprox. 549 kg

### Datos de los ejes

Rango de desplazamiento	
A1	±185 °
A2	-175 ° / 60 °
A3	-120 ° / 170 °
A4	±350 °
A5	±130 °
A6	±350 °
Velocidad con carga nominal	
A1	180 °/s
A2	165 °/s
A3	160 °/s
A4	360 °/s
A5	360 °/s
A6	630 °/s

### Condiciones de servicio

Temperatura ambiente durante el servi-0 °C hasta 55 °C (273 K hasta 328 K)  
cio

### Tipo de protección

Tipo de protección (IEC 60529)	IP65
Tipo de protección brazo (IEC 60529)	IP65
Tipo de protección muñeca de robot (IEC 60529)	IP65

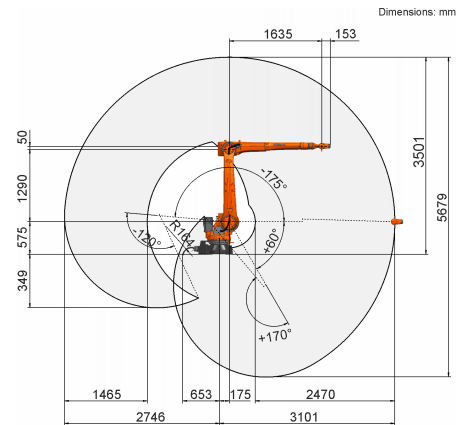
### Unidad de control

Unidad de control	KR C5; KR C4
-------------------	-----------------

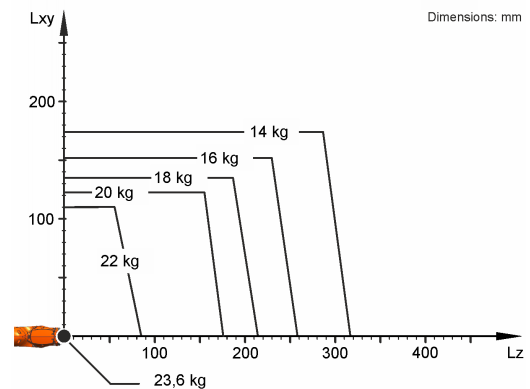
### Certificados

Requisitos ESD	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
----------------	-------------------------------

### Gráfica del campo de trabajo



### Diagrama de cargas



KR 20 R3100 está configurado para una carga nominal de 20 kg para aprovechar de forma óptima el rendimiento y la dinámica del robot. Solo si la posición del centro de gravedad de la masa es de 0 mm y se ha aplicado una carga adicional optimizada para la situación de carga, se aplica la carga máxima de 23,6 kg. La situación de carga específica debe comprobarse con KUKA.Load o KUKA Compose. Para un asesoramiento individual, póngase en contacto con KUKA Support.

### Brida de acople

