



KR 20 R1810 F



Datos técnicos

| | |
|--|--|
| Alcance máximo | 1813 mm |
| Carga nominal | 20 kg |
| Carga máxima | 23,9 kg |
| Máxima carga adicional columna giratoria/brazo de oscilación/brazo | 20 kg / 15 kg / 15 kg |
| Repetibilidad de posición (ISO 9283) | ± 0,04 mm |
| Número ejes | 6 |
| Posición de montaje | Suelo; Techo; Pared; cualquier ángulo |
| Superficie de colocación | 430,5 mm x 370 mm |
| Peso | aprox. 250 kg |

Datos de los ejes

| | |
|-----------------------------|----------------|
| Rango de desplazamiento | |
| A1 | ±185 ° |
| A2 | -185 ° / 65 ° |
| A3 | -138 ° / 175 ° |
| A4 | ±350 ° |
| A5 | ±130 ° |
| A6 | ±350 ° |
| Velocidad con carga nominal | |
| A1 | 200 °/s |
| A2 | 175 °/s |
| A3 | 190 °/s |
| A4 | 430 °/s |
| A5 | 430 °/s |
| A6 | 630 °/s |

Condiciones de servicio

| | |
|--|--------------------------------------|
| Temperatura ambiente durante el servicio | 5 °C hasta 45 °C (278 K hasta 318 K) |
|--|--------------------------------------|

Tipo de protección

| | |
|--|------|
| Tipo de protección (IEC 60529) | IP65 |
| Tipo de protección muñeca de robot (IEC 60529) | IP67 |

Unidad de control

| | |
|-------------------|-----------------|
| Unidad de control | KR C5; KR C4 |
|-------------------|-----------------|

Certificados

| | |
|----------------|-------------------------------|
| Requisitos ESD | IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20 |
|----------------|-------------------------------|

Gráfica del campo de trabajo

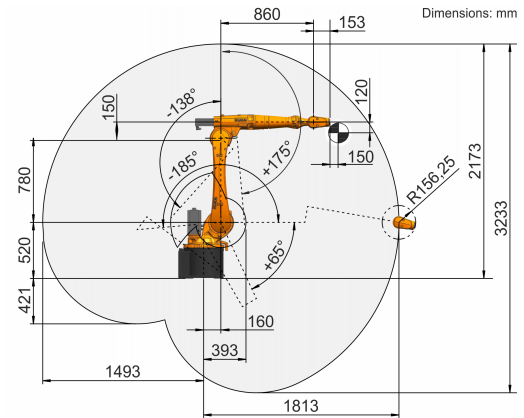
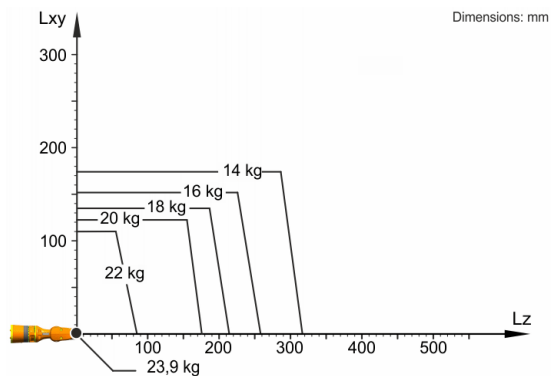


Diagrama de cargas



KR 20 R1810 F está configurado para una carga nominal de 20 kg para aprovechar de forma óptima el rendimiento y la dinámica del robot. Solo si la posición del centro de gravedad de la masa es de 0 mm y se ha aplicado una carga adicional optimizada para la situación de carga, se aplica la carga máxima de 23,9 kg. La situación de carga específica debe comprobarse con KUKA.Load o KUKA Compose. Para un asesoramiento individual, póngase en contacto con KUKA Support.

Brida de acople

