



## KR 10 R1100 WP



### Dane techniczne

Maksymalny zasięg	1101 mm
Obciążenie maksymalne	10 kg
Dokładność powtarzania pozycji (ISO 9283)	± 0,03 mm
Liczba osi	6
Rodzaj montażu	Podłoga; Strop; Ściana; Kąt dowolny
Powierzchnia ustawienia	320 mm x 320 mm
Masa	ok. 56 kg

### Dane osi

Zakres ruchu	
A1	±170 °
A2	-190 ° / 45 °
A3	-120 ° / 156 °
A4	±185 °
A5	±120 °
A6	±350 °

### Warunki eksploatacji

Temperatura otoczenia podczas eksploatacji	5 °C do 45 °C (278 K do 318 K)
--	--------------------------------

### Stopień ochrony

Rodzaj zabezpieczenia (IEC 60529)	IP67
Stopień ochrony końcówki robota (IEC 60529)	IP67

### Sterownik

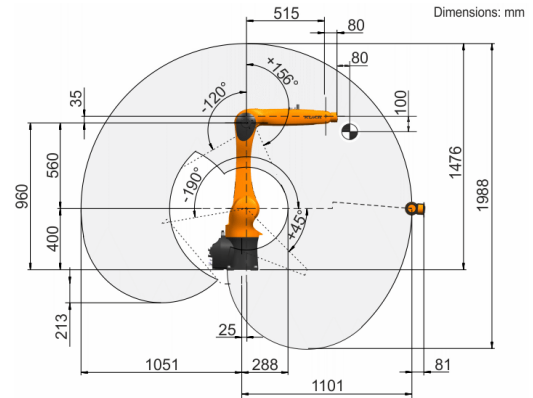
Układ sterowania	KR C5 micro; KR C4 compact
------------------	-------------------------------

### Czas cyklu

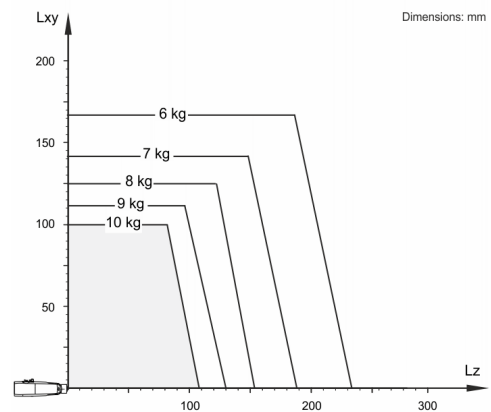
140 cykle na minutę (25 mm / 305 mm / 25 mm, 1 kg)



### Grafika pomieszczenia roboczego



### Wykres udźwignięć



KR 10 R1100 WP jest przeznaczony do obciążenia znamionowego wynoszącego 5 kg, które umożliwią optymalne wykorzystanie jego osiągnięć i dynamiki. Tylko wtedy, gdy położenie środka ciężkości masy wynosi 0 mm, a zamocowane zostało obciążenie dodatkowo zoptymalizowane dla przypadku obciążenia, obowiązuje maksymalny udźwignięcie wynoszący 10 kg. Specyficzne obciążenie musi zostać sprawdzone za pomocą KUKA.Load lub KUKA.Compose. Więcej informacji można uzyskać w dziale wsparcia technicznego KUKA.

### Kołnierz montażowy

