



KR 6 R900 HM-SC



Caractéristiques techniques

| | |
|-------------------------------------|--|
| Portée maximum | 901,5 mm |
| Charge maximum | 6 kg |
| Répétabilité de position (ISO 9283) | ± 0,03 mm |
| Nombre d'axes | 6 |
| Position de montage | Sol; Plafond; Mur; Angle quelconque |
| Surface au sol | 320 mm x 320 mm |
| Poids | env. 62 kg |

Caractéristiques des axes

| | |
|---------------------|----------------|
| Plage de mouvements | |
| A1 | ±166 ° |
| A2 | -188 ° / 45 ° |
| A3 | -115 ° / 144 ° |
| A4 | ±185 ° |
| A5 | ±110 ° |
| A6 | ±350 ° |

Conditions de service

| | |
|--------------------------------------|------------------------------|
| Température ambiante lors du service | 0 °C à 35 °C (273 K à 308 K) |
|--------------------------------------|------------------------------|

Mode de protection

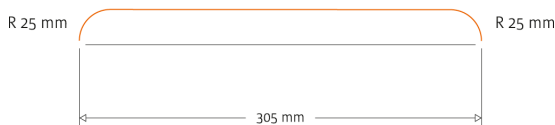
| | |
|---|-------------|
| Degré de protection (IEC 60529) | IP65 / IP67 |
| Mode de protection poignet de robot (selon IEC 60529) | IP65 / IP67 |

Contrôleur

| | |
|------------|-------------------------------|
| Contrôleur | KR C5 micro; KR C4 compact |
|------------|-------------------------------|

Durée de cycle

144 Cycles par minute (25 mm / 305 mm / 25 mm, 1 kg)



Graphique d'enveloppe d'évolution

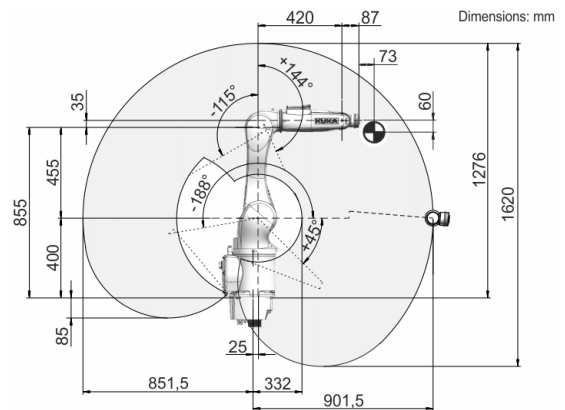
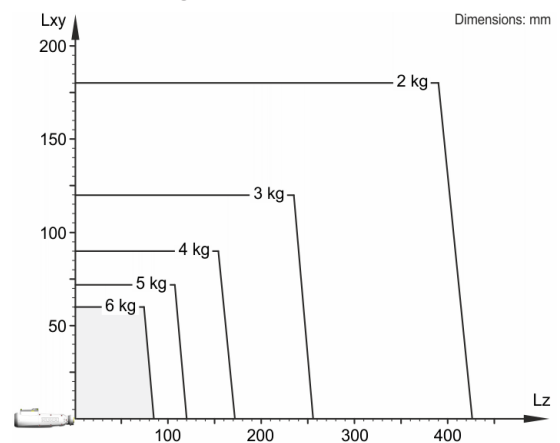


Diagramme des charges



KR 6 R900 HM-SC est conçu pour une charge nominale de 3 kg pour une utilisation optimale de la performance et de la dynamique du robot. Seulement si la position du centre de gravité = 0 mm et une charge supplémentaire optimisée pour le cas de charge sont attachées, la charge maximale de 6 kg s'applique. Les cas de charge spécifiques doivent être contrôlés avec KUKA Load ou KUKA Compose. Notre assistance technique KUKA Support est à votre disposition pour vous conseiller.

Bride de fixation

