



## KR 20 R2010 KS-F



### Technische gegevens

Maximaal bereik	2010 mm
Nominale draaglast	20 kg
Maximale draaglast	23,9 kg
Maximale bijkomende last carroussel / zwenkarm / arm	20 kg / 15 kg / 15 kg
Positieherhalingsnauwkeurigheid (ISO 9283)	± 0,04 mm
Aantal assen	6
Montagepositie	Vloer
Opstelvlak	440 mm x 370 mm
Gewicht	ca. 242 kg

### Asgegevens

Bewegingsbereik	
A1	±125 °
A2	-120 ° / 90 °
A3	-138 ° / 175 °
A4	±350 °
A5	±130 °
A6	±350 °
Snelheid bij nominale draaglast	
A1	200 °/s
A2	175 °/s
A3	190 °/s
A4	430 °/s
A5	430 °/s
A6	630 °/s

### Bedrijfsvoorwaarden

Omgevingstemperatuur tijdens bedrijf	5 °C tot 45 °C (278 K tot 318 K)
--------------------------------------	----------------------------------

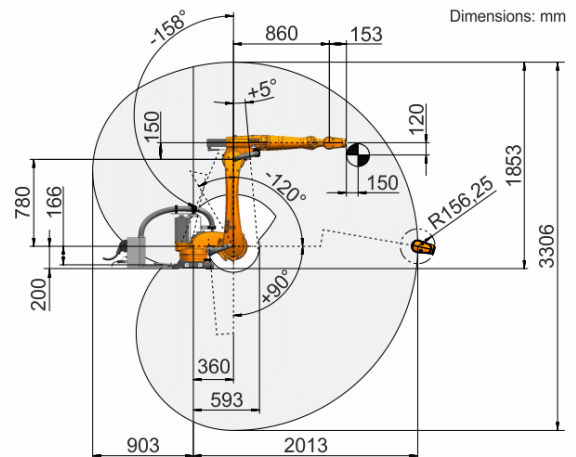
### Beschermingsklasse

Beschermingsklasse (IEC 60529)	IP65
Beschermingsklasse robohand (IEC 60529)	IP67

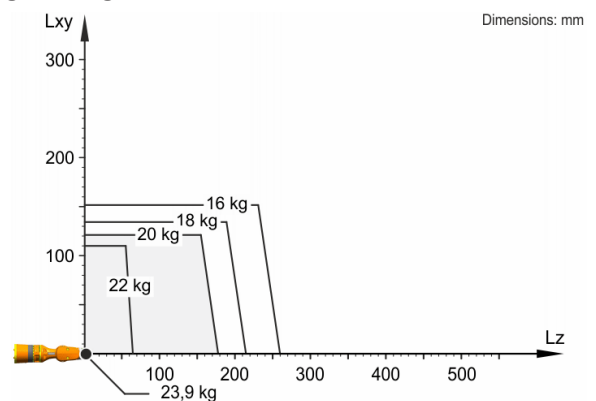
### Sturing

Besturing	KR C5; KR C4
-----------	-----------------

### Werkruimtegrafiek



### Draaglastdiagram



De KR 20 R2010 KS-F is ontworpen voor een nominale draaglast van 20 kg, om de performance en dynamiek van de robot optimaal te gebruiken. Alleen als de positie van het massazwaartepunt 0 mm en een voor het lastgeval geoptimaliseerde aanvullende last zijn aangebracht, geldt de maximale draaglast van 23,9 kg. De specifieke last moet met KUKA.Load of KUKA Compose worden gecontroleerd. Voor meer advies staat de KUKA Support graag tot uw beschikking.

### Aanbouwflens

