



LBR iiwa 14 R820 CR



基本数据

运动系统类型 关节型
协作机器人 是

安全要求 符合 EN ISO 13849-1 标准第三类及性能等级 d 的要求

技术数据

最大运动范围 820 mm
额定负荷 14 kg
最大负载能力 -
位姿重复精度 (ISO 9283) ± 0.15 mm
轴数 7
安装位置 地面
占地面积 256 mm x 256 mm
重量 约 32.7 kg

轴数据

运动范围

A1	$\pm 170^\circ$
A2	$\pm 120^\circ$
A3	$\pm 170^\circ$
A4	$\pm 120^\circ$
A5	$\pm 170^\circ$
A6	$\pm 120^\circ$
轴 7 运动范围	$\pm 175^\circ$

额定负载时的速度

A1	85 °/s
A2	85 °/s
A3	100 °/s
A4	75 °/s
A5	130 °/s
A6	135 °/s
轴 7 轴速	135 °/s

运行条件

运行时的环境温度 5 °C 至 45 °C (278 K 至 318 K)

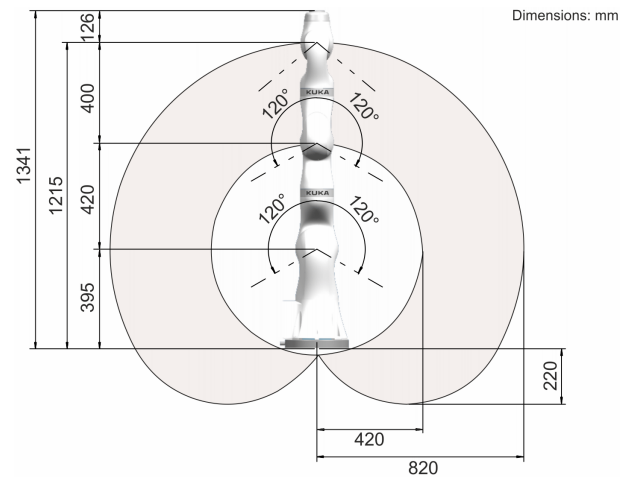
防护等级

防护等级 (IEC 60529) IP54

控制器

控制系统 KUKA Sunrise Cabinet

工作空间图



负载图

