



## KR 500 R2830 C-F



### Caractéristiques techniques

|   |                   |
|---|-------------------|
| Portée maximum  | 2485 mm           |
| Charge nominale   | 500 kg            |
| Charge maximum  | 611 kg            |
| Charge supplémentaire nominale bâti de rotation / épaule / bras | -                 |
| Répétabilité de position (ISO 9283)                             | ± 0,08 mm         |
| Nombre d'axes   | 6                 |
| Position de montage   | Plafond           |
| Surface au sol  | 1050 mm x 1050 mm |
| Poids   | env. 2385 kg      |

### Caractéristiques des axes

|                              |                |
|------------------------------|----------------|
| Plage de mouvements          |                |
| A1                           | ±185 °         |
| A2                           | -130 ° / 20 °  |
| A3                           | -100 ° / 144 ° |
| A4                           | ±350 °         |
| A5                           | ±120 °         |
| A6                           | ±350 °         |
| Vitesse avec charge nominale |                |
| A1                           | 90 °/s         |
| A2                           | 80 °/s         |
| A3                           | 75 °/s         |
| A4                           | 90 °/s         |
| A5                           | 83 °/s         |
| A6                           | 130 °/s        |

### Conditions de service

|                                      |                               |
|--------------------------------------|-------------------------------|
| Température ambiante lors du service | 10 °C à 55 °C (283 K à 328 K) |
|--------------------------------------|-------------------------------|

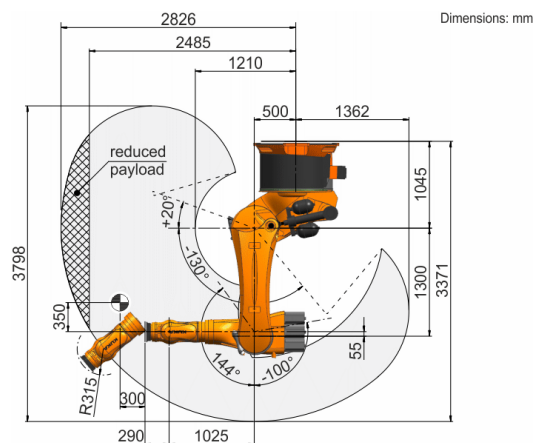
### Mode de protection

|   |      |
|---|------|
| Degré de protection (IEC 60529)                       | IP65 |
| Mode de protection poignet de robot (selon IEC 60529) | IP67 |

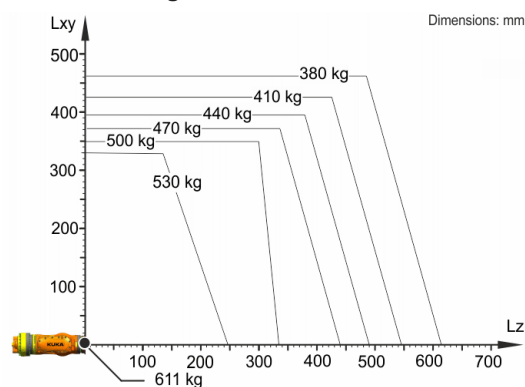
### Contrôleur

|            |                 |
|------------|-----------------|
| Contrôleur | KR C5;<br>KR C4 |
|------------|-----------------|

### Graphique d'enveloppe d'évolution



### Diagramme des charges



KR 500 R2830 C-F est conçu pour une charge nominale de 500 kg pour une utilisation optimale de la performance et de la dynamique du robot. Seulement si la position du centre de gravité = 0 mm et une charge supplémentaire optimisée pour le cas de charge sont attachées, la charge maximale de 611 kg s'applique. Les cas de charge spécifiques doivent être contrôlés avec KUKA Load ou KUKA Compose. Notre assistance technique KUKA Support est à votre disposition pour vous conseiller.

### Bride de fixation

