



## LBR iisy 11 R1300



### Dati di base

Tipo di cinematica	Braccio articolato
Cobot	SI

Prescrizioni di sicurezza	Categoria 3 e Performance Level d a norma EN ISO 13849-1
---------------------------	--

### Dati tecnici

Massimo raggio d'azione	1300 mm
Carico nominale	11 kg
Carico massimo	11,72 kg
Ripetibilità di posizionamento (ISO 9283)	± 0,05 mm
Numero assi	6
Posizione di montaggio	Pavimento; Soffitto; Parete; Angolo a scelta
Superficie di appoggio	275 mm x 275 mm
Peso	ca. 46,3 kg

### Dati degli assi

Campo di movimentazione	
A1	±185 °
A2	-230 ° / 50 °
A3	±150 °
A4	±180 °
A5	±110 °
A6	±220 °
Velocità con carico utile nominale	
A1	200 °/s
A2	200 °/s
A3	200 °/s
A4	230 °/s
A5	260 °/s
A6	430 °/s

### Condizioni d'esercizio

Temperatura ambiente per il funzionamento	da 0 °C a 45 °C (da 273 K a 318 K)
---	------------------------------------

### Classe di protezione

Classe di protezione (IEC 60529)	IP54
----------------------------------	------

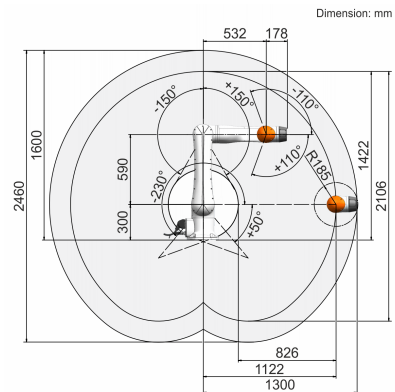
### Sistema di controllo

Sistema di controllo	KR C5 micro
----------------------	-------------

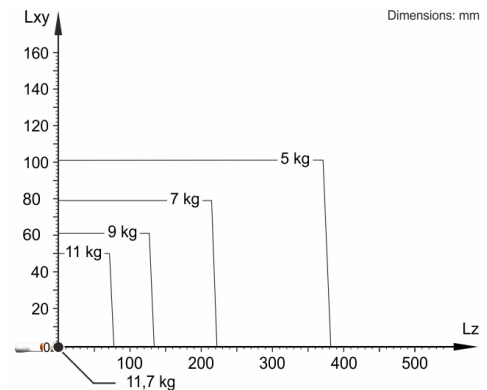
### Certificati

Requisiti ESD	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
---------------	-------------------------------

### Grafica dello spazio di lavoro

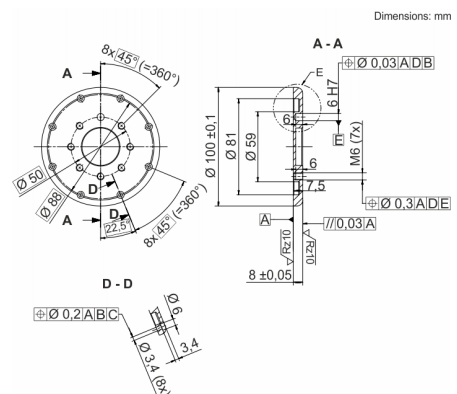


### Grafico della portata



Il LBR iisy 11 R1300 è progettato per una portata nominale di 11 kg in grado di sfruttare al meglio le prestazioni e la dinamicità del robot. Il carico utile massimo di 11,72 kg vale solo quando la posizione del baricentro è 0 mm. La situazione di carico specifica deve essere verificata con KUKA.Load o KUKA Compose. Per un'ulteriore consulenza il servizio di assistenza KUKA rimane a vostra disposizione.

### Flangia d'attacco



Il robot è dotato di un'alimentazione di energia interna utilizzabile dal cliente per gli assi da 1 a 6, con 8 cavi di comando e un cavo Ethernet da 1 Gbit.