



KR 20 R2010 KS-F



技术数据

最大运动范围	2010 mm
额定负荷	20 kg
最大负载能力	23.9 kg
转盘/大臂/小臂的最大附加负载	20 kg / 15 kg / 15 kg
位姿重复精度 (ISO 9283)	± 0.04 mm
轴数	6
安装位置	地面
占地面积	440 mm x 370 mm
重量	约 242 kg

轴数据

运动范围	
A1	±125 °
A2	-120 ° / 90 °
A3	-138 ° / 175 °
A4	±350 °
A5	±130 °
A6	±350 °
额定负载时的速度	
A1	200 °/s
A2	175 °/s
A3	190 °/s
A4	430 °/s
A5	430 °/s
A6	630 °/s

运行条件

运行时的环境温度	5 °C 至 45 °C (278 K 至 318 K)
----------	------------------------------

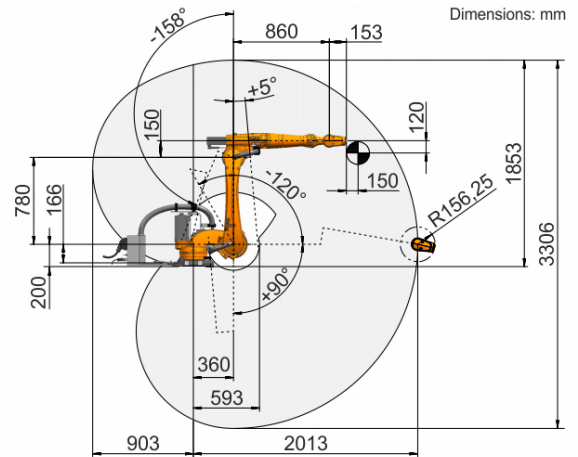
防护等级

防护等级 (IEC 60529)	IP65
机器人机械手防护等级 (IEC 60529)	IP67

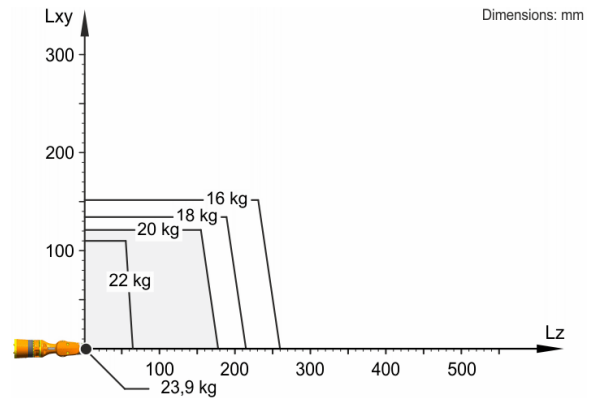
控制器

控制系统	KR C5; KR C4
------	-----------------

工作空间图



负载图



KR 20 R2010 KS-F 设计用于 20 kg 的额定负载能力, 以便最佳利用机器人的性能和动态性。仅在质量重心位置为 0 mm 且安装了针对负载规格优化过的附加负载时, 23.9 kg 的最大负载能力才适用。必须用 KUKA.Load 或 KUKA Compose 检查特殊的负载情况。如果需要详细咨询, 请联系 KUKA 支持部。

连接法兰

