



## KR 20 R3100



### Dados técnicos

Raio de alcance máximo	3101 mm
Capacidade de carga nominal	20 kg
Capacidade de carga máxima	23,6 kg
Carga adicional máxima carrossel/ balancim/braço	50 kg / 30 kg / 30 kg
Exatidão da repetibilidade da posição (ISO 9283)	± 0,05 mm
Número de eixos	6
Posição de montagem	Piso; Teto; Parede; ângulo qualquer
Área de instalação	603 mm x 480 mm
Peso	cerca de 549 kg

### Dados dos eixos

Zona de movimentação	
A1	±185 °
A2	-175 ° / 60 °
A3	-120 ° / 170 °
A4	±350 °
A5	±130 °
A6	±350 °
Velocidade com capacidade de carga nominal	
A1	180 °/s
A2	165 °/s
A3	160 °/s
A4	360 °/s
A5	360 °/s
A6	630 °/s

### Condições de operação

Temperatura ambiente em funcionamento	0 °C até 55 °C (273 K até 328 K)
---------------------------------------	----------------------------------

### Grau de proteção

Grau de proteção (IEC 60529)	IP65
Grau de proteção braço (IEC 60529)	IP65
Grau de proteção Mão do robô (IEC 60529)	IP65

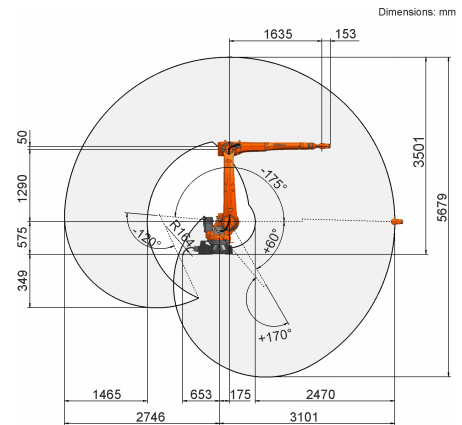
### Unidade de comando

Unidade de comando	KR C5; KR C4
--------------------	-----------------

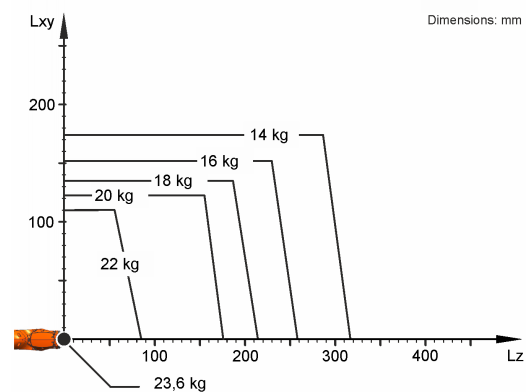
### Certificados

Requisitos ESD	IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20
----------------	-------------------------------

### Gráfico de espaço de trabalho



### Diagrama de capacidade de carga



O KR 20 R3100 está configurado para uma capacidade de carga nominal de 20 kg, para usar de forma ideal o desempenho e a dinâmica do robô. Somente se a posição do centro de gravidade da massa for 0 mm e estiver colocada uma carga adicional otimizada para o caso de carga, é válida a capacidade de carga máxima de 23,6 kg. O caso de carga específico deve ser controlado com KUKA.Load ou KUKA.Compose. O Suporte KUKA está à sua disposição para maiores detalhes.

### Flange de montagem

