# LBR iisy 8 R930

## 基本データ

| | |
|---|---|
| キネマティクスタイプ | 多関節 |
| 協働ロボット | はい |
| 安全の要件 | EN ISO 13849-1 に準拠するカテゴリー 3 およびパフォーマンスレベル d |

## 技術データ

| | |
|---|---|
| 最大リーチ | 930 mm |
| 定格可搬重量 | 8 kg |
| 最大可搬質量 | 9.6 kg |
| 位置繰返し精度 (ISO 9283) | ± 0.05 mm |
| 軸数 | 6 |
| 設置形式 | 床;<br>天井;<br>壁;<br>任意の角度 |
| 設置面積 | 275 mm x 275 mm |
| 重量 | 約 43.2 kg |

## 軸データ

| | |
|---|---|
| 動作範囲 | |
| A1 | ±185 ° |
| A2 | -230 ° / 50 ° |
| A3 | ±150 ° |
| A4 | ±180 ° |
| A5 | ±110 ° |
| A6 | ±220 ° |
| 定格可搬量での速度 | |
| A1 | 200 °/s |
| A2 | 200 °/s |
| A3 | 200 °/s |
| A4 | 230 °/s |
| A5 | 260 °/s |
| A6 | 380 °/s |

## 使用環境

| | |
|---|---|
| 運転時の周囲温度 | 0 °C ~ 45 °C (273 K ~ 318 K) |

## 保護等級

| | |
|---|---|
| 保護等級 (IEC 60529) | IP54 |

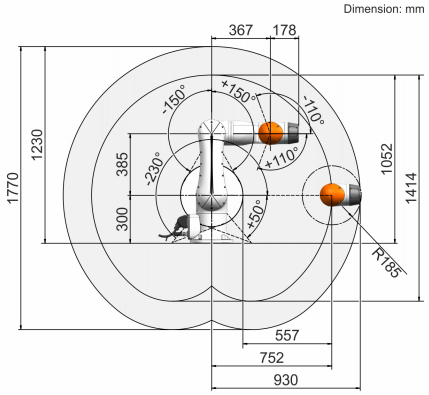
## コントローラー

| | |
|---|---|
| コントローラー | KR C5 micro |

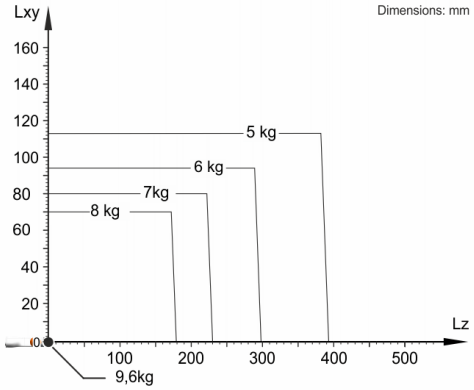
## 証明書

| | |
|---|---|
| ESD 要件 | IEC61340-5-1; ANSI/ESD S20.20 |

## 作業室のグラフィック

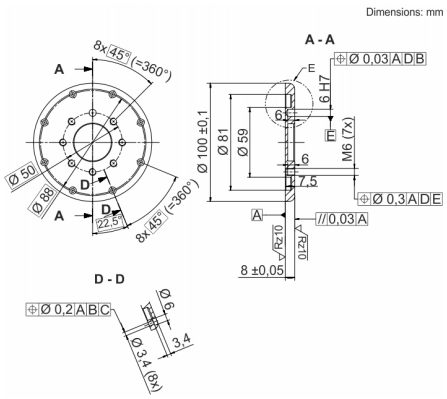



## 可搬重量図




LBR iisy 8 R930 は、ロボットの性能とダイナミクスを最適に使用するため、8 kg の公称可搬重量用に設計されています。質量の重心が 0 mm である場合に限り、最大可搬質量 9.6 kg が適用されます 。特定の荷重のケースでは、KUKA.Load または KUKA Compose を用いた確認が必要です。その他のアドバイスに関しては、KUKA サポートにお気軽にお尋ねください。

## 取り付けフランジ




ロボットには、軸 1 から軸 6 まで、8 本のコントロールケーブルと 1 ギガビットイーサネットケーブルを持つ、顧客用の内部エネルギー供給システムが搭載されています。

製品の性質と機能に関するデータは、その特性を確約するものではなく、単に情報としてのものです。 弊社の納品およびパフォーマンスの範囲に対して重要となるのは、それぞれの契約対象です。 技術的データおよび写真は納品に拘束力を持つものではありません。 予告無く変更することがあります。
0000-410-203 / V1.1 / 26.05.2023 / ja
KUKA Deutschland GmbH Zugspitzstrasse 140, 86165 Augsburg, Germany. 電話: +49 821 797-4000, www.kuka.com